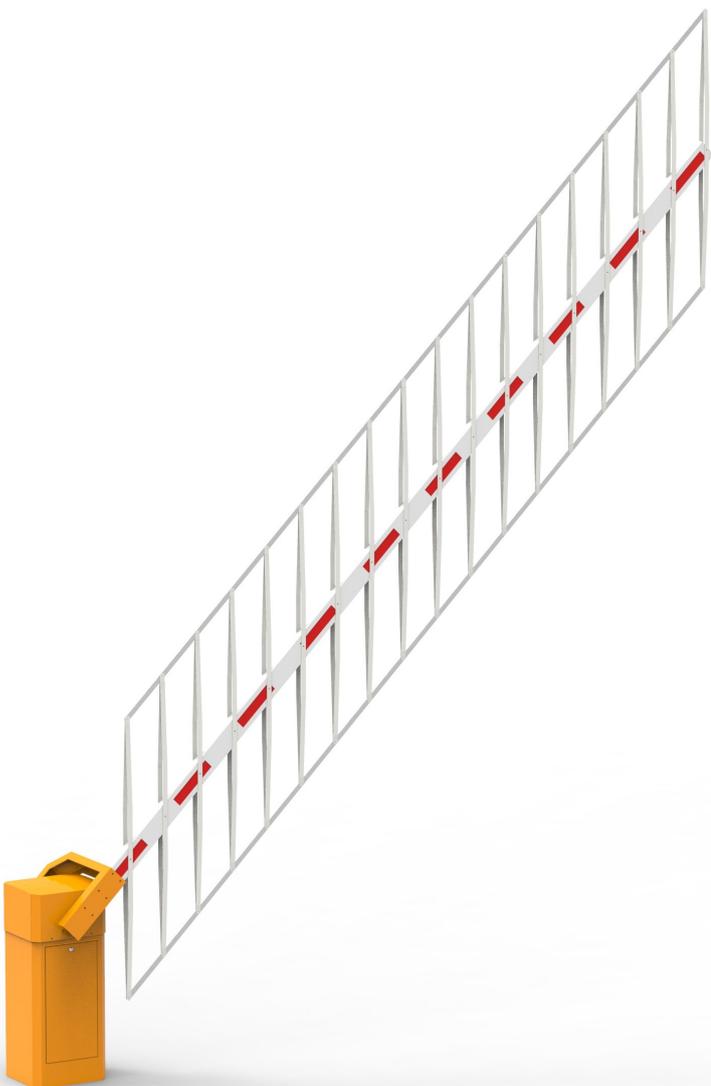


Automatická závora RB53 s ramenem s dvojitými záclonkami ( max. 7 m)



## Popis

- Levé nebo pravé provedení s hliníkovým ramenem o průměru 100 mm, které je doplněno o dvojitě sklápěcí záclonky.
- Robustní nosná hřídel, průměr 40 mm, uložena ve 2 ložiskách se snadnou změnou provedení levá/pravá.
- Konstrukce skříně z ocelového plechu v rozsahu tloušťky 3-6 mm.
- Odnímatelné horní víko a přední dveře
- Elektromechanický pohon sestávající z 3-fázového asynchronního motoru a šnekové převodovky s brzdou.
- Frekvenční měnič zajišťující plynulý pohyb ramene a klidný dojezd do koncových poloh.
- Elektronické koncové spínače zajišťující okamžité zastavení při nárazu na překážku.
- Vyvážení ramene pomocí sady pružin podle jeho délky.
- Nouzové odblokování pomocí kliky
- Vestavěná řídicí elektronika umožňující různé nastavení a připojení rozsáhlého příslušenství.

# RB55

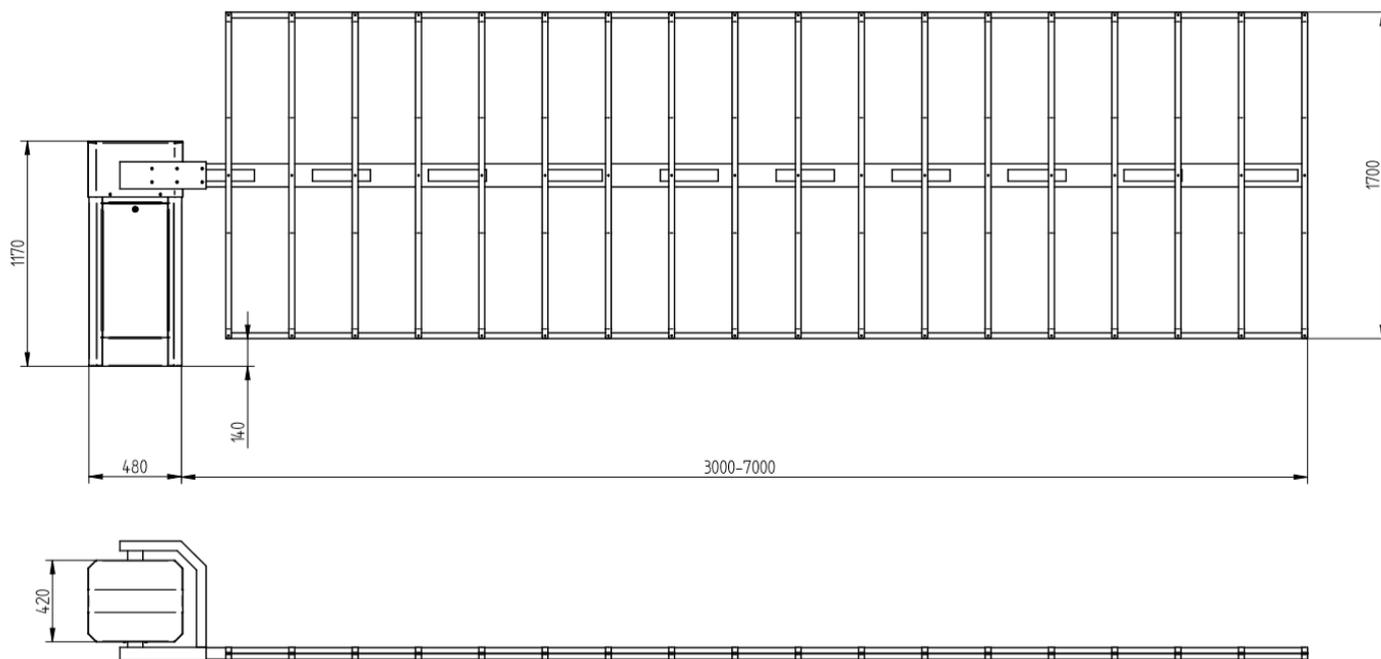
## Technická specifikace

<b>Délka ramene:</b>	7 m max.
<b>Rychlost:</b>	7 sec.
<b>Motor:</b>	250 W
<b>Napájení:</b>	230 V/50 Hz
<b>Hmotnost:</b>	220 kg
<b>Rozsah teplot:</b>	-20°C až +50°C
<b>MCBF:</b> (počet cyklů bez poruchy)	3.000.000 cyklů
<b>Krytí:</b>	IP54
<b>Rameno závory:</b>	Alu profil 120 x 60 mm

## Příslušenství

- Indukční detektory a smyčky
- Fotočlánky
- Pevná podpěra
- Semaforey
- Pevná podpěra s elektromag. zámekem
- Dálkové ovládání
- Ovládání pomocí GSM
- Klíčový spínač ve skříni
- Základní barva RAL 1028
- Jiný odstín na přání

## Rozměry:



Vydáno prohlášení o shodě  
na základě certifikace.

S ohledem na neustálý technický a technologický vývoj si výrobce  
vyhrazuje právo kdykoliv změnit výše uvedené informace.

**ASParking**  
ACCESS CONTROL

závory a turnikety  
parkovací systémy  
vstupenkové systémy  
[www.asparking.cz](http://www.asparking.cz)

AS Parking s.r.o.  
Masarykova 118  
CZ - 664 42 Modřice

[asparking@asparking.cz](mailto:asparking@asparking.cz)  
T: +420 515 536 385  
F: +420 515 536 391

IČ: 25532961, DIČ: CZ25532961  
Bankovní spojení: Název banky  
č. ú.: 1234567/0100